

EI 25. Lineare Differentialoperatoren.

offen Sei $U \subset \mathbb{R}^n$, $q: U \rightarrow \mathbb{R}$ hinreichend oft differenzierbar. Für $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in (\mathbb{N}_0)^n$ war

$$D^\alpha q = \frac{\partial^{\alpha_1 + \dots + \alpha_n}}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_n^{\alpha_n}} q$$

Wir bezeichnen $|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_n$ als
Ordnung des Differentialoperators D^α .
Allgemeiner geben wir die

Definition 25.1: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen. Sei
 $K \in \mathbb{N}_0$. Für jeden Multindex α des
 \mathbb{R}^n sei eine wandlich oft stetig
differenzierbare Funktion $b_\alpha: U \rightarrow \mathbb{R}$
gegeben. Ein Ausdruck

$$L = \sum_{|\alpha| \leq K} b_\alpha D^\alpha$$

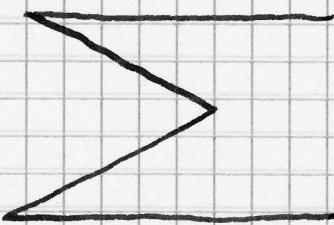
heißt linearer Differentialoperator.
Er heißt von der Ordnung K , wenn
wenigstens ein b_α mit $|\alpha| = K$ nicht
identisch verschwindet. Für $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, f K -Mal stetig differenzierbar,
setzen wir demnach

Zwei Differentialoperatoren

$$L_2 = \begin{cases} b_\alpha^{(2)} D^\alpha & |\alpha| \leq K \\ 0 & |\alpha| > K \end{cases}$$

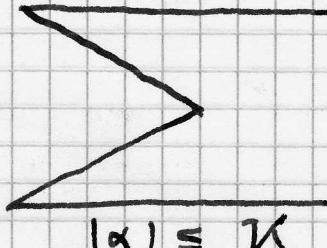
$$L_1 = \begin{cases} b_\alpha^{(1)} D^\alpha & |\alpha| \leq \lambda \\ 0 & |\alpha| > \lambda \end{cases}$$

für die etwa $\lambda \geq K$ gelte, hießen
gleich, wenn sie gleiche Koeffizienten
haben, d.h.: $b_\alpha^{(1)} - b_\alpha^{(2)} = 0$, $0 \leq |\alpha| \leq K$,
 $b_\alpha^{(1)} = 0$, $K+1 \leq |\alpha| \leq \lambda$.

$$L f =$$


$b_\alpha D^\alpha f$, d.h.

$$|x| \leq K$$

$$(L f)(x) =$$


$b_\alpha(x) (D^\alpha f)(x)$,

$$|x| \leq K$$

$$x \in U.$$

links

Γ

Beispiele:

1. $L := b_0 = b$, d.h. $L f = b f$. Ordnung 0. Hinweis: $b \equiv 0$. Ordnung von $L = -\infty$.

2. $L := \frac{\partial}{\partial x_n}$. Ordnung 1. Jeder dif-
ferentialoperator kant sich aus
den Operatoren nach 1. und 2.
auf.

3. $L = \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \dots + \frac{\partial^2}{\partial x_n^2}$. Ordnung 2.

4. $L = xy + x^2 \frac{\partial}{\partial x} + e^{xy} \frac{\partial^2}{\partial x \partial y}$.
Ordnung 2.

Wie üblich setzen wir

$$(L_1 + L_2) f = L_1 f + L_2 f,$$

$$(cL) f = c \cdot L f$$

$$(L_2 \circ L_1) f = L_2 (L_1 f)$$

dies liefert das folgende Beispiel:

V. 86

Sei $n = 1$. Sei $L_1 = \frac{d}{dx}$, $L_2 = b_0 = b$.
dann ist

$$(L_2 \circ L_1) f = b \cdot f'$$

$$(L_1 \circ L_2) f = \frac{d}{dx}(bf) = bf' + b'f.$$

Man erkennt, daß Differentialoperatoren bezüglich "o" nicht Kommutativ sind. daher geben wir die

Definition 25.2: Seien L_1, L_2 zwei Differentialoperatoren wie in Definition 25.1. dann ist

$$[L_2, L_1] = L_2 \circ L_1 - L_1 \circ L_2$$

der Kommutator von L_2, L_1 .

Zum Kommutator, der also den Fehler darstellt, den man bei Vertauschung von L_1 mit L_2 bezüglich "o" macht, gilt:

Lemma 25.1: Seien L_2, L_1 zwei Differentialoperatoren wie in Definition 25.1. L_2, L_1 mögen die Ordnung k bzw. l besitzen. dann ist

$[L_2, L_1]$ ein Differentialoperator höchstens der Ordnung $k+l-1$.

Insbesondere erhalten wir für

$$L_2 = \frac{\partial}{\partial x_n}, L_1 = b_\mu, b_\mu: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto x_\mu$$

die Gleichung

$$\left[\frac{\partial}{\partial x_\mu}, x_\nu \right] = \delta_{\nu\mu},$$

wobei wir x_μ statt b_μ schreiben.

Beweis: Mit

$$L_2 f = \sum_{|\alpha| \leq K} b_\alpha^{(2)} D^\alpha f,$$

$$L_1 f = \sum_{|\alpha| \leq l} b_\alpha^{(1)} D^\alpha f$$

folgt

$$(L_2 \circ L_1) f = L_2 (L_1 f) = \sum_{|\alpha| = K, |\beta| = l} b_\alpha^{(2)} b_\beta^{(1)} D^\alpha f + \text{Terme niedrigerer Ordnung} = K+l-1,$$

~~Ausdiff. nach Leibniz-Regel
Ordnen nach
Ableitungsvariablen~~

$$|\alpha| = K, \quad |\beta| = l$$

$$|\alpha + \beta| = |\alpha| + |\beta| = K + l$$

$$|\alpha| = K, \quad |\beta| = l$$

$$|\alpha| = K, \quad |\beta| = l$$

$$(L_1 \circ L_2) f = L_1 (L_2 f) =$$

$$\sum_{|\beta| = l, |\alpha| = K} b_\beta^{(1)} b_\alpha^{(2)} D^{\beta+\alpha} f +$$

$$|\beta| = l, \quad |\alpha| = K$$

$$|\beta| = l, \quad |\alpha| = K$$

$$+ \text{Terme niedrigerer Ordnung} = K+l-1,$$

$$b_\beta^{(1)} b_\alpha^{(2)} D^{\beta+\alpha} f +$$

$$+ \text{Terme niedrigerer Ordnung} = K+l-1.$$

Bei der Bildung von $(L_2 \circ L_1)f = -(L_1 \circ L_2)f$ heben sich die Terme von höchster Ordnung also heraus.
Im konkreten Fall des Satzes erhalten wir

$$L_2(L_1 f) = \frac{\partial}{\partial x_v} (x_\mu f) = \delta_{\mu v} f + x_\mu \frac{\partial}{\partial x_v} f$$

$$L_1(L_2 f) = x_\mu \frac{\partial}{\partial x_v} f. \quad \square$$

Def. →
25.1'

definition 25.3: Jedem differentialoperator L wie im definition 25.1 ordnen wir einen differentialoperator

$$L^* f = \sum_{|\alpha| \leq K} (-1)^{|\alpha|} b_\alpha D^\alpha f$$

Ausdrift.
~~nach Leibniz Regel~~
Ordnen nach Abl. von
~~f~~ $\sum_{|\alpha| = K} (-1)^{|\alpha|} b_\alpha D^\alpha f +$

+ Terme niedrigerer
Ordnung.

L^* heißt der zu L adjungierte differentialoperator. Hat L die Ordnung

V. 89

K , ≥ 0 auch L^* .

Beispiele: 1. $\left(\frac{\partial}{\partial x_n}\right)^* = -\frac{\partial}{\partial x_n}$, insbesondere $\left(\frac{\partial}{\partial x}\right)^* = -\frac{\partial}{\partial x}$ im Fall $n=1$.

2. Sei $L = \sum_{v=1}^n b_v \frac{\partial}{\partial x_v}$. Dann ist

$$L^* f = - \sum_{v=1}^n \left(b_v \frac{\partial f}{\partial x_v} + \frac{\partial b_v}{\partial x_v} f \right)$$

3. Sei $L = \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij} \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j}$. Dann ist

$$L^* f = \sum_{1 \leq i, j \leq n} \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} (a_{ij} f)$$

$$= \sum_{1 \leq i, j \leq n} \left(a_{ij} \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} + \frac{\partial}{\partial x_i} a_{ij} \cdot \right)$$

$$\cdot \frac{\partial f}{\partial x_j} + \frac{\partial}{\partial x_j} a_{ij} \frac{\partial f}{\partial x_i} + \frac{\partial^2 a_{ij}}{\partial x_i \partial x_j} f \right),$$

$$L^* f = L f + \text{Terme niedrigerer Ordnung}$$

Für $L = \Delta$, d.h. $a_{ij} = \delta_{ij}$, folgt $\Delta^* = \Delta$. Man sagt, Δ sei symmetrisch oder selbstadjungiert. Im Fall $n=1$, $L = a \frac{d^2}{dx^2}$ folgt aus dieser Formel

V. 90

$$L^* = a \frac{d^2}{dx^2} + 2\left(\frac{d}{dx} a\right) \frac{d}{dx} + \frac{d^2}{dx^2} a .$$

Der Name "zu L adjungierter Operator" stammt aus

Satz 25.1 : Seien $f, g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, eine der beiden Funktionen f, g besitzt unendlich oft stetig differenzierbare Kompakten Träger. dann ist

$$\begin{aligned} (Lf, g) &= \int_{\mathbb{R}^n} Lf g \, dx, \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} f L^* g \, dx. \end{aligned}$$

Für den adjungierten Differentialoperator gelten die folgenden Rechenregeln:

$$(L_1 + L_2)^* = L_1^* + L_2^*, \quad \text{Koeff-Funkt gleich}$$

$$(cL)^* = cL^*, \quad c = \text{Konstante},$$

$$(L_1 \circ L_2)^* = L_2^* \circ L_1^*, \quad (L^*)^* = L.$$

Beweis: Es habe etwa f kompakten Träger. Der Ausdruck $\int_{\mathbb{R}^n} Lf g \, dx$ ist dann wohldefiniert.

Ist auch $g \in L_2(\mathbb{R}^n)$, so handelt es sich dabei um das $L_2(\mathbb{R}^n)$ -Skalarprodukt, und wir wollen also im diesem Skalarprodukt

Fazit

V. 11

den Differentialoperator L von ersten Faktor auf den zweiten abwählen.

Es ist

$$\int_{\mathbb{R}^n} L f g \, dx = \begin{cases} \int_{\mathbb{R}^n} b_\alpha D^\alpha f \cdot g \, dx & |\alpha| = K \\ & \end{cases}$$

$$= \begin{cases} \int_{K_R(0)} D^\alpha f \cdot b_\alpha g \, dx, & |\alpha| \leq K \\ & K_R(0) \\ & \end{cases}$$

$$\text{Tr } f \subset K_R(0),$$

NR.:

f verschwindet mit allen Ableitungen auf $\partial K_R(0)$

$$\begin{cases} \int_{K_R(0)} f \cdot (-1)^{|\alpha|} D^\alpha (b_\alpha g) \, dx, & |\alpha| \leq K \\ & \end{cases}$$

$$\int_{K_R(0)} \frac{\partial}{\partial x_i} (f_1 \cdot f_2) \, dx$$

$$= \int_{K_R(0)} \frac{\partial}{\partial x_i} f_1 \cdot f_2 \, dx$$

$$\text{Leibniz Regel} \quad + \int_{K_R(0)} f_1 \frac{\partial}{\partial x_i} f_2 \, dx$$

$$= \int_{K_R(0)} f L^* g \, dx,$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} f L^* g \, dx.$$

$$\text{Satz von Gauß} \quad \int_{\mathbb{R}^n} f_1 f_2 d\Omega = 0,$$

Beispiel 2, H16

die ersten beiden Rechenregeln sind klar. Idee zur dritten: Es ist

$$\Rightarrow \int_{K_R(0)} \frac{\partial}{\partial x_i} f_1 \cdot f_2 \, dx = - \int_{K_R(0)} f_1 \frac{\partial}{\partial x_i} f_2 \, dx$$

Successive Anwendung:

$$\int_{K_R(0)} D^\alpha f_1 \cdot f_2 \, dx = (-1)^{|\alpha|} \int_{K_R(0)} f_1 D^\alpha f_2 \, dx$$

V. 12

$$\int_{\mathbb{R}^n} (L_1 \circ L_2) f \cdot g \, dx = \int_{\mathbb{R}^n} f \cdot (L_1 \circ L_2)^* g \, dx$$

und

$$\int_{\mathbb{R}^n} (L_1 \circ L_2) f \cdot g \, dx \stackrel{\text{def.}}{=} \int_{\mathbb{R}^n} L_1(L_2 f) \cdot g \, dx$$

$$\begin{aligned} & \stackrel{\text{wie}}{=} \int_{\mathbb{R}^n} L_2 f \cdot L_1^* g \, dx \\ & \text{eben} \end{aligned}$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} f \cdot L_2^* (L_1^* g) \, dx$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} f \cdot (L_2^* \circ L_1^*) g \, dx, \quad f \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n).$$

Also ist (z. Beweis Satz 22.1)

$$(L_1 \circ L_2)^* g = (L_2^* \circ L_1^*) g, \quad g \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n).$$

Netzt müßte man noch zeigen, daß die Koeffizientenfunktionen der Differenzialoperatoren $(L_1 \circ L_2)^*$ und $L_2^* \circ L_1^*$ übereinstimmen. Dies geschieht durch Einsetzen von Polynomen für g und soll hier nicht ausgeführt werden. Idee zur vierten Rechenregel:
Analog:

$$\int_{\mathbb{R}^n} L f \cdot g \, dx = \int_{\mathbb{R}^n} f \cdot L^* g \, dx,$$

$\operatorname{Tr} g$ kompakt,

V. 13

$$= \int_{\mathbb{R}^n} L^* g f dx,$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} g (L^*)^* f dx,$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} (L^*)^* f g dx,$$

und daraus wie eben $L f = (L^*)^* f$,
 $f \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$, $(L^*)^* = L$. \square

Satz 25.2: Sei L ein differentialoperator, T eine Distribution, \Rightarrow gilt für alle $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ die Formel

$$(LT)(\varphi) = T(L^* \varphi).$$

Beweis:

$$\begin{aligned} (LT)(\varphi) &= \overbrace{\quad}^{\text{Def. 22.5}} \overbrace{\quad}^{\text{Def. 22.7}} b_\alpha(D^\alpha T)(\varphi) \\ &\quad | \alpha | \leq K \\ &= \overbrace{\quad}^{\text{Def. 22.7}} (D^\alpha T)(b_\alpha \varphi) \\ &\quad | \alpha | \leq K \\ &= \overbrace{\quad}^{\text{Def. 22.5}} (-1)^{|\alpha|} T(D^\alpha(b_\alpha \cdot \varphi)) \end{aligned}$$

V. 14

$$= T(L^* \varphi). \quad \square$$

Satz 25.3: Sei L ein differentialoperator, $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ beliebig oft stetig differenzierbar. Dann ist

$$L T_f = T_{L^* f}.$$

Beweis: Es ist

$$\begin{aligned} L T_f(\varphi) &= \stackrel{\text{Satz 25.2}}{=} T_f(L^* \varphi) \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} f L^* \varphi \, dx \\ &\stackrel{\text{Satz 25.1}}{=} \int_{\mathbb{R}^n} L^* f \varphi \, dx \\ &= T_{L^* f}(\varphi), \quad \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n). \quad \square \end{aligned}$$

Zusätzlich erkennt man, dass Def. 22.5 von $D^\alpha T$ eine Verallgemeinerung der partiellen Integration ist:

$$D^\alpha T(\varphi) = \int D^\alpha T \varphi \, dx = \int T(-1)^{|\alpha|} D^\alpha \varphi \, dx = T((-1)^{|\alpha|} D^\alpha \varphi).$$

Man nimmt den Wert, der nach partieller Integration herauskommen würde, wenn T eine Funktion wäre.