

22.1.2021
zu Ergänzg.:
Bew. KS

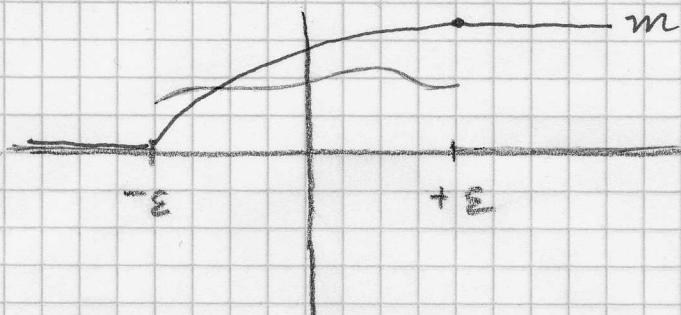
Frage: Ver.
harm. Fkt.

V. 42

Ex 22. Distributionsfunktionen

Auf der reellen Achse sei eine Massendichte $\rho(x)$ gegeben. Es

(mit $\varepsilon > 0$) sei $\rho(x) = 0$, $x < -\varepsilon$ oder $x > \varepsilon$. ρ ist eine Sprungfunktion und hat etwa folgendes Aussehen:



Die Gesamtmasse in $]-\infty, x]$ wird durch

$$m(x) = \int_{-\infty}^x \rho(t) dt,$$

Im die Gesamtmasse / überhaupt durch

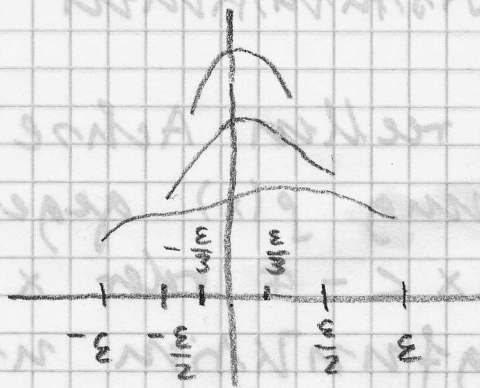
$$\begin{aligned} m &= \int_{-\infty}^x \rho(t) dt, \quad x \geq \varepsilon, \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \rho(t) dt \end{aligned}$$

gegeben.

Es ist nun ein geläufiger

1/ε gegen Idealisierungsprozess, die Gesamtmasse m , etwa $m = 1$, in einem Punkt, etwa im Nullpunkt zu lassen und

NR.:



$m = 1$ bleibt
ungeändert.
Die Gesamt-
masse wird auf
immer kleinere
Intervalle zusam-
mengeschieben.

Insbesondere ist die wie oben
gewonnene Marschverteilung keine
Funktion, sondern ein anderes
mathematisches Objekt. Welches?

Γ o. links
←

Konzentrationen. Die Massendichte $\delta(x) = \rho(x)$ würde dann $\delta(x) = 0$, $x \neq 0$, erfüllen und nach obigem Ansatz müsste

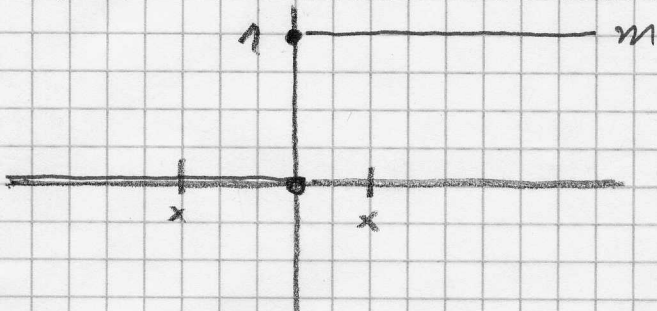
$$1 = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) dx$$

sein. Offenbar ist aber immer

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) dx = 0$$
, selbst wenn wir

$\delta(0) = +\infty$ festsetzen. Dieser Ansatz versagt also. Er würde auch auf

die Differenzierung einer Sprungfunktion hinauslaufen.



Massendichte $\delta(x) =$ Ableitung der bis x angesammelten Masse $\int_{-\infty}^x \delta(t) dt$.

Γ o. links
←

Im folgenden befassen wir uns mit der Idee zur Überwindung dieser Schwierigkeit und ihrer Ausbeutung. Sie lässt zahlreiche Anwendungen zu. Die Idee besteht darin, δ nicht als

Funktion aufzufassen, was nicht möglich ist wie eben gesehen, sondern als ein/Funktional. Dieses Funktional soll auf (differenzierbare) Funktionen folgendermaßen wirken:

lineares
 $\int \rightarrow$ links
 \leftarrow
 $L \varphi$

Vgl. Beispiel
 S. V. 52!

$$\delta(\varphi) = \varphi(0).$$

Woher kommt nun diese Idee: Wäre δ doch eine halbwegs vernünftige Funktion, so ließe das üblicherweise durch δ gegebene Funktional in der Form

sich

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) \varphi(t) dt \stackrel{\text{Soll}}{\text{sein}} \varphi(0) \text{ schreiben.}$$

dann

$$\text{Insbesondere wäre } \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = 1.$$

Wir beginnen mit

Definition 22.1: Für $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ heißt die abgeschlossene Menge

$L \neq \emptyset$

$$\text{Tr } \varphi = \{x \mid x \in \mathbb{R}^n, \varphi(x) \neq 0\}$$

der Träger von φ . φ hat also kompakten Träger, wenn es ein Kompaktum $K \subset \mathbb{R}^n$ gibt mit

$$\varphi|_{(\mathbb{R}^n - K)} \equiv 0.$$

Definition 22.2: $C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ ist

V. 45

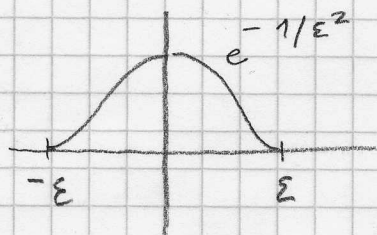
die Menge aller $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, die unendlich oft stetig differenzierbar sind und für die $\text{Tr}\varphi$ kompakt ist.

Beispiel: Wir betrachten die Funktion $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$,

$$x \mapsto e^{-\frac{1}{x^2-1}}, \quad |x| < 1$$

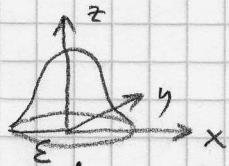
$$x \mapsto 0 \quad \text{sonst.}$$

Dann ist $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R})$. Etwa allgemeiner: Sei $\varepsilon > 0$,



$$\varphi_\varepsilon(x) = \begin{cases} e^{-1/(x^2-\varepsilon^2)} & |x| < \varepsilon, \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

Dann ist $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R})$, $\text{Tr}\varphi = [-\varepsilon, +\varepsilon]$. Hieraus stellt man leicht ein $\varphi_\varepsilon \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ her indem man $\varphi_\varepsilon(x) = \varphi_\varepsilon(|x|)$ setzt.



↑
eindim. φ_ε
wie oben

Dies heißt:

$$\varphi_\varepsilon(x) = \begin{cases} e^{-1/(|x|^2-\varepsilon^2)}, & |x| < \varepsilon \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

für $x \in \mathbb{R}^n$. $\text{Tr}\varphi$ ist dann $\overline{K_\varepsilon(0)} \subset \mathbb{R}^n$.

Wir kümmern an Multiindizes

$\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$, $\alpha_i \in \mathbb{N}_0$, des \mathbb{R}^n .
 $1 \leq i \leq n$

Für hinreichend oft differenzierbare Funktion φ über offenen Mengen des \mathbb{R}^n setzt man

$$D^\alpha \varphi := \frac{\partial^{\alpha_1 + \dots + \alpha_n}}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_n^{\alpha_n}} \varphi.$$

$I = \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ Definition 22.3: \mathcal{D} ist die Menge $C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$, ausgestattet mit folgendem Konvergenzbegriff: Eine Folge (φ_k) aus $C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ konvergiert in \mathcal{D} gegen $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ d. n. n. d., wenn gilt:

1. Es existiert ein Kompaktum $K \subset \mathbb{R}^n$ derart, dass $\text{Tr } \varphi_k \subset K$, $k \in \mathbb{N}$, $\text{Tr } \varphi \subset K$ sind.

2. Für alle $\alpha \in \mathbb{N}_0^n$ gilt $D^\alpha \varphi_k \rightarrow D^\alpha \varphi$, $k \rightarrow \infty$ gleichmäßig in K und damit in \mathbb{R}^n . Wir schreiben $\varphi_k \xrightarrow{\mathcal{D}} \varphi$, $k \rightarrow \infty$, oder $\varphi_k \Rightarrow \varphi$, $k \rightarrow \infty$ (besonders gleichmäßig).

Definition 22.4: Eine Distribution T im \mathbb{R}^n ist eine lineare Abbildung von $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ in \mathbb{R} , d. h.

$$T(a\varphi + b\psi) = aT(\varphi) + bT(\psi),$$
$$a, b \in \mathbb{R}, \varphi, \psi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n),$$

die folgende Stetigkeitseigenschaft besitzt: Wenn $\varphi_k \xrightarrow{\delta} \varphi$, $k \rightarrow \infty$, gilt

$$T(\varphi_k) \rightarrow T(\varphi), \quad k \rightarrow \infty.$$

$\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ ist die Menge der Distributionen.

Beispiel: die Diracsche Delta-Distribution: $\delta: \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}, \varphi \mapsto \varphi(0)$.

Für $a \in \mathbb{R}^n$ setzt man auch $\delta_a: \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}, \varphi \mapsto \varphi(a)$, so dass $\delta = \delta_0$ entsteht.

Satz 22.1: Sei $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ f.ü. erklärt. Sei f lokal integrierbar, d.h. für jedes Kompaktum $K \subset \mathbb{R}^n$ ist $f|_K$ integrierbar, d.h. $\int_K |f| dx < +\infty$. 1. durch

$$\varphi \mapsto \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \varphi(x) dx$$

ist eine Distribution $T_f: \mathcal{D}(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben.

2. Sei auch $g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ f.ü. erklärt und lokal integrierbar,

V. 48

Sei $T_f = T_g$, d.h. $T_f(\varphi) = T_g(\varphi)$,
 $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$. Dann ist $f = g$ f.ü.

Beweis: Zu 1.: Wegen

$$|f(x)\varphi(x)| \leq |f(x)| \cdot M,$$

$M = \sup |\varphi(x)|$,
 $M|f(x)|$ lokal integrierbar,

$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) \cdot \varphi(x) dx$ ist $\int_{\mathbb{R}^n} f(x) \varphi(x) dx \leq \int_K |f(x)| \cdot M dx$
 $\leq +\infty$. Also ist $\int_{\mathbb{R}^n} f(x) \varphi(x) dx$ wohl-

definiert. Die Linearität ist klar.

Sei $\varphi_k \xrightarrow{\mathcal{D}} \varphi$, K kompakt wie
in Definition 22.3. Dann ist

$$\left| \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \varphi(x) dx - \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \varphi_k(x) dx \right| =$$
$$= |T_f(\varphi) - T_f(\varphi_k)|$$

$$= \left| \int_K f(x) \varphi(x) dx - \int_K f(x) \varphi_k(x) dx \right|$$

$$= \left| \int_K f(x) (\varphi(x) - \varphi_k(x)) dx \right|$$

$$\leq \int_K |f(x)| |\varphi(x) - \varphi_k(x)| dx$$

$$\leq \int_K |f(x)| dx \sup_{x \in K} |\varphi(x) - \varphi_k(x)|.$$

$\xrightarrow{\text{glm. Konv.}} 0, \quad k \rightarrow \infty$

I. 49

Zu 2.: Idee: Seien f, g lokal quadratisch integrierbar. Dann sind f, g insbesondere lokal integrierbar. Es folgt aus $T_f = T_g$:

$$\begin{aligned} 0 &= \int_{\mathbb{R}^n} (f - g)(x) \varphi(x) dx = \\ &= \int_{K_R(0)} (f - g)(x) \varphi(x) dx \end{aligned}$$

$(\mathbb{K}_{\mathbb{R}}(0))$ $K_R(0) \supset \text{Tr} \varphi$. Also ist $(f - g) \perp \perp$ (in $L_2(K_R(0))$ über \mathbb{R}) zu φ , $\varphi \in C_0^\infty(K_R(0)) = \{ \varphi \mid \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n), \text{Tr} \varphi \subset K_R(0) \}$. $C_0^\infty(K_R(0))$ ist dicht in $L_2(K_R(0))$: Zu $h \in L_2(K_R(0))$ existiert eine Folge (φ_k) mit

$$\varphi_k \rightarrow h \text{ in } L_2(K_R(0)), \quad k \rightarrow \infty.$$

Also ist

$$0 = \lim_{k \rightarrow \infty} \underbrace{\int_{K_R(0)} (f - g)(x) \varphi_k(x) dx}_{= 0}$$

$$\stackrel{(\lim_{k \rightarrow \infty})}{=} \langle (f - g)|_{K_R(0)}, \varphi_k \rangle_{L_2(K_R(0))}$$

$$= \langle (f - g)|_{K_R(0)}, h \rangle_{L_2(K_R(0))}$$

Stetigkeit des
Skalar-Produkts

Also $(f - g) \in K_R(0) \perp L_2(K_R(0)) \Rightarrow$
 $f - g = 0$ f.ü. in jeder Kugel
 $K_R(0) \Rightarrow f - g = 0$ f.ü. in \mathbb{R}^n . \square

T_f heißt die von der lokal integrierbaren Funktion f erzeugte Distribution.

der Ableitung von T

Wir wollen nun Distributionen differenzieren. Die Definition soll so gewählt werden, dass folgendes gilt: Ist $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ etwa stetig differenzierbar, so soll für die von f erzeugte Distribution T_f gelten: $T'_f = T_{f'}$.

Definition 22.5: Für $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$
 sei

$$\frac{\partial T}{\partial x_\nu} : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\varphi \mapsto - T \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x_\nu} \right)$$

oder allgemeiner

$$(D^\alpha T)(\varphi) = (-1)^{\alpha_1 + \dots + \alpha_n} T(D^\alpha \varphi).$$

Es ist klar, dass $D^\alpha T$ aus $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ ist. D^α vertauscht also bis auf das Vorzeichen mit T . Hierbei handelt es sich um eine

Verallgemeinerung der partiellen Integration wie i. f. klar wird.

Satz 22.2: Sei $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ stetig differenzierbar. Dann gilt

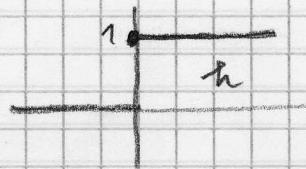
$$T_{f'} = T_f'$$

Beweis: Sei $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$, $\text{Tr } \varphi \subset [a, b]$, also $\varphi(a) = \varphi(b) = 0$. Dann ist

$$\begin{aligned} T_{f'}(\varphi) &= \int_{-\infty}^{+\infty} f'(x) \varphi(x) dx \\ &= \int_a^b f'(x) \varphi(x) dx \\ &= [f \varphi]_a^b - \int_a^b f(x) \varphi'(x) dx \\ &\quad \begin{array}{l} = 0 \text{ wegen } \varphi(a) = \\ \varphi(b) = 0 \end{array} \\ &= -T_f(\varphi') = T_f'(\varphi). \quad \square \end{aligned}$$

Beispiel: Wir wollen eine Sprungfunktion als Distribution auffassen und differenzieren. Sei

$$h: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto \begin{cases} 0, & x < 0 \\ 1, & x \geq 0 \end{cases}$$



(sogenannte Heaviside-Funktion).
 h erzeugt die Distribution $T_h =: H$.
Sei $\text{Tr } \varphi \subset [a, b]$, $b > 0$. Dann haben wir

V. 52

$$\begin{aligned} H'(\varphi) &= -H(\varphi') = - \int_{-\infty}^{+\infty} h(x) \varphi'(x) dx \\ &= - \int_0^b \varphi'(x) dx = -(\varphi(b) - \varphi(0)) \\ &= \varphi(0) = \delta(\varphi). \end{aligned}$$

Im Sinne von S. V. 44 ist dies die richtige Formel.

Dies Ergebnis kann man sich auch anders veranschaulichen. Dazu geben wir die

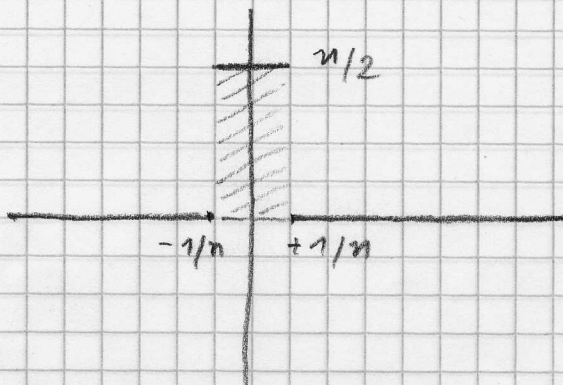
Definition 22.6 (Konvergenz von Distributionen): Sei (T_k) eine Folge aus $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$. Sei $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$. (T_k) heißt konvergent gegen T , wenn

$$\lim_{k \rightarrow \infty} T_k(\varphi) = T(\varphi)$$

$(T_k \rightarrow T, \text{ ist für alle } \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n). \text{ Wir schreiben:})$
 $k \rightarrow \infty.$

Beispiel: 1. $f_n: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto$
 $\begin{cases} \frac{1}{2n}, & |x| \leq \frac{1}{n} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$. Sei

$$T_n := T f_n.$$



Hinweis für später: Es ist $\int_{-\infty}^{+\infty} f_n(x) dx = 1$. Wir wollen zeigen, dass $\lim_{n \rightarrow \infty} T_n = \delta$ ist. Dazu ist

$$\begin{aligned} T_n(\varphi) &= T_{f_n}(\varphi) \\ &= \int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} \frac{n}{2} \varphi(x) dx \\ &= \int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} \frac{n}{2} (\varphi(x) - \varphi(0)) dx \\ &\quad + \varphi(0). \end{aligned}$$

Wegen $|\varphi(x) - \varphi(0)| \stackrel{\text{MWS}}{\leq} |\varphi'(\xi)| |x| \leq D_\varphi \frac{1}{n}$ folgt

$f=0$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} \frac{n}{2} (\varphi(x) - \varphi(0)) dx = 0,$$

also $T_n \rightarrow \delta$, $n \rightarrow \infty$.

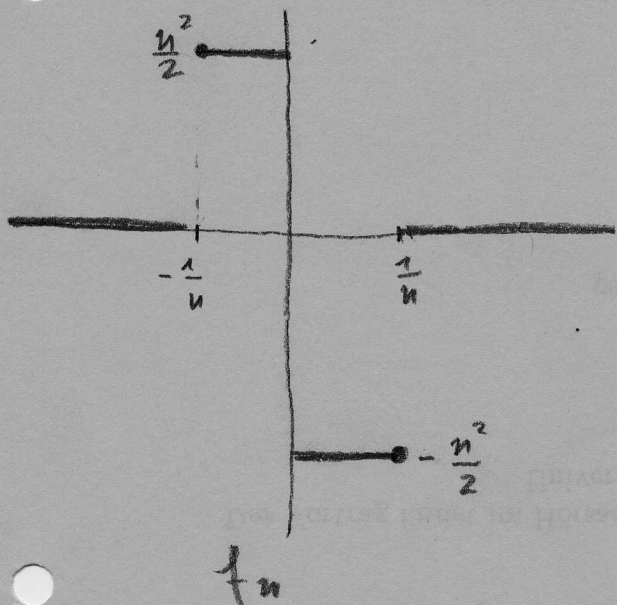
in \mathbb{R}

2. Die Dipol-Distribution. Sie ist erklärt durch

$$T_{\text{dipol}}(\varphi) := \varphi'(0)$$

Also ist $\delta'(\varphi) = -\delta(\varphi') = -\varphi'(0)$, $\delta' = -T_{\text{dipol}}$. Der Name Dipol-Distribution ist nur aus der Approximation dieser Distribution zu erklären. Jedoch ist die Analogie zum Dipol

unvollkommen. Wir approximieren also die Dipol-Distribution:



$$\begin{aligned} \overline{T}_n(\varphi) &:= \overline{T}_n(\varphi) = \int_{-1/n}^0 \frac{n^2}{2} \varphi(x) dx - \\ &\quad - \int_0^{1/n} \frac{n^2}{2} \varphi(x) dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \int_{-1/n}^0 \frac{n^2}{2} (\varphi(x) - \varphi(-1/n)) dx \\ &\quad + \frac{n}{2} (\varphi(-1/n) - \varphi(1/n)) - \\ &\quad - \int_0^{1/n} \frac{n^2}{2} (\varphi(x) - \varphi(+1/n)) dx \end{aligned}$$

Substitution im ersten Integral: $\begin{matrix} -y = x \\ y = -x \end{matrix}$

\Rightarrow

$$\begin{aligned} \overline{T}_n(\varphi) &= - \int_{1/n}^0 \frac{n^2}{2} (\varphi(-y) - \varphi(-1/n)) dy + \\ &\quad + \frac{n}{2} (\varphi(-1/n) - \varphi(1/n)) - \\ &\quad - \int_0^{1/n} \frac{n^2}{2} (\varphi(y) - \varphi(+1/n)) dy \\ &= \int_0^{1/n} \frac{n^2}{2} (\varphi(-y) - \varphi(-1/n) - \\ &\quad - (\varphi(y) - \varphi(+1/n))) dy \\ &\quad + \frac{n}{2} (\varphi(-1/n) - \varphi(1/n)) \end{aligned}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{2} \left(\varphi\left(-\frac{1}{n}\right) - \varphi\left(\frac{1}{n}\right) \right) =$$

$$= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \left[\frac{\varphi\left(-\frac{1}{n}\right) - \varphi(0)}{-\frac{1}{n}} + \frac{\varphi(0) - \varphi\left(\frac{1}{n}\right)}{\frac{1}{n}} \right]$$

$$= -\varphi'(0)$$

MWS
Die Taylorentwicklung von $\varphi(-y) - \varphi\left(-\frac{1}{n}\right)$ um $y = +\frac{1}{n}$ bzw. von $\varphi(y) - \varphi\left(\frac{1}{n}\right)$ um $y = \frac{1}{n}$ liefern für $y \in [0, \frac{1}{n}]$ gerade

$$\varphi(-y) - \varphi\left(-\frac{1}{n}\right) = \tilde{\varphi}'(\eta_1) \left(y - \frac{1}{n} \right) \text{ mit}$$

$$\tilde{\varphi}(y) = \varphi(-y), \quad 0 < \eta_1 < \frac{1}{n}$$

$$= -\varphi'(-\eta_1) \left(y - \frac{1}{n} \right)$$

$$\varphi(y) - \varphi\left(\frac{1}{n}\right) = \varphi'(\eta_2) \left(y - \frac{1}{n} \right), \quad 0 < \eta_2 < \frac{1}{n}$$

$$\int_0^{\frac{1}{n}} \frac{n^2}{2} \left(\varphi(-y) - \varphi\left(-\frac{1}{n}\right) - \left(\varphi(y) - \varphi\left(\frac{1}{n}\right) \right) \right) dy$$

$$= \int_0^{\frac{1}{n}} \frac{n^2}{2} \left(\varphi'(\eta_2) + \varphi'(-\eta_1) \right) \left(y - \frac{1}{n} \right) dy$$

$$= \int_0^{\frac{1}{n}} \frac{n^2}{2} \left(\varphi'(\eta_2) + \varphi'(-\eta_1) - 2\varphi'(0) \right) \left(y - \frac{1}{n} \right) dy \rightarrow 0, \quad n \rightarrow \infty.$$

$$+ \int_0^{\frac{1}{n}} n^2 \left(y - \frac{1}{n} \right) dy \cdot \varphi'(0) \rightarrow -\frac{1}{2} \varphi'(0), \quad n \rightarrow \infty$$

V. 56

Also ist $(-T(\varphi) = T(-\varphi), T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n))$

(φ)

$$-\frac{2}{3}T_n \rightarrow +\varphi'(0), n \rightarrow \infty,$$

$$-\frac{2}{3}T_n \rightarrow T \delta_{\text{ipol}}, n \rightarrow \infty.$$

3. Sei $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \begin{cases} 0, & x < 0 \\ x, & x \geq 0 \end{cases}$.

f ist stetig, hat aber einen Knick bei $x = 0$. Es ist

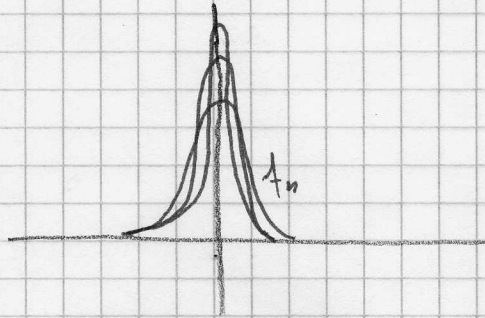
$$T'_f = H, \text{ denn}$$

$$\begin{aligned} T'_f(\varphi) &= -T_f(\varphi') = -\int_0^{+\infty} f(x) \varphi'(x) dx \\ &= -\left[f \varphi \right]_0^{+\infty} + \int_0^{+\infty} f'(x) \varphi(x) dx \\ &= \int_0^{+\infty} \varphi(x) dx \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} h(x) \varphi(x) dx \\ &= T_h(\varphi), \quad h = \text{Heaviside-Funktion.} \end{aligned}$$

Die Approximation der Distributionen in den Beispielen 1. und 2. braucht keineswegs durch Sprungfunktionen erzeugten Distributionen zu erfolgen. Man kann auch glatte Funktionen nehmen. Das sieht dann so aus:

V. 57

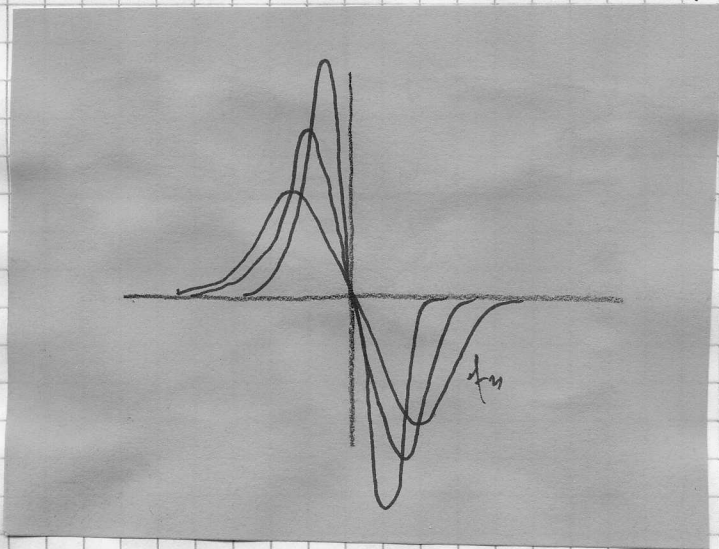
Zu Beispiel 1: δ



— Funktion
— diffbare
Approximation

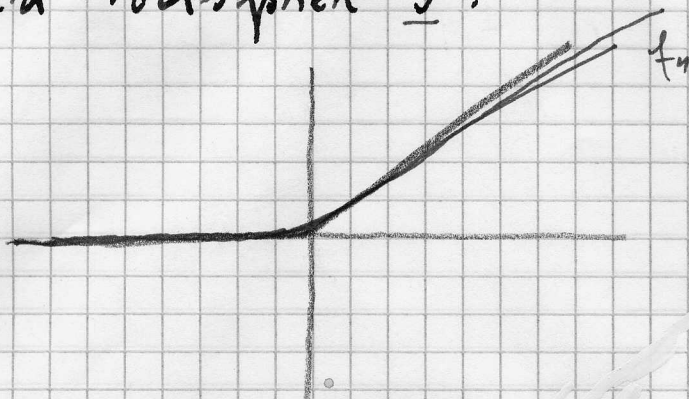
$$T_{f_n} \rightarrow \delta$$

Zu Beispiel 2: $-\Gamma$ Signal



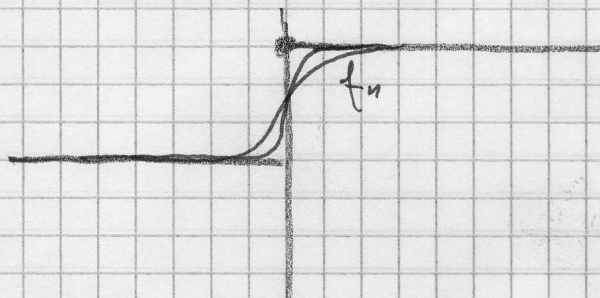
$$T_{f_n} \rightarrow -\Gamma \text{ Signal}$$

Zu Beispiel 3:



$$T_{f_n} \rightarrow T_f$$

Heaviside - Funktion



$$T_{f_n} \rightarrow T_f = H$$

Hierauf kommen wir später im Zusammenhang mit der δ -Distribution zurück.

Satz 22.3: Stetig

$$f_1:]-\infty, 0[\rightarrow \mathbb{R},$$

$$f_2:]0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R}$$

stetig differenzierbar, sei

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \begin{cases} f_1(x), & x < 0, \\ f_2(x), & x \geq 0. \end{cases}$$

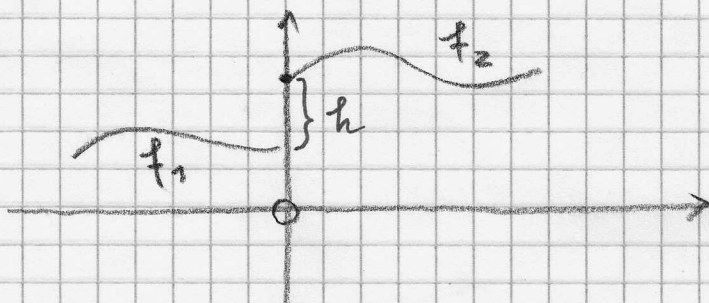
Sei

$$h = f_2(0) - f_1(0)$$

Wenn man $f'(0)$ beliebig definiert,

so gilt

$$T'_f = T_{f'} + h \cdot \delta$$



Satz 22.2 wird auf stetige f verallgemeinert, li. u. re. diff. f ist nicht stetig \rightarrow
 $T'_f = T_{f'}$ ist nicht zu verstehen!

Beweis: Es ist

$$\begin{aligned} T'_f(\varphi) &= -T_{f'}(\varphi') \\ &= -\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \varphi'(x) dx \\ &= -\int_{-\infty}^0 f_1(x) \varphi'(x) dx - \\ &\quad - \int_0^{+\infty} f_2(x) \varphi'(x) dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= - [f_1 \varphi]_{-\infty}^0 + \int_{-\infty}^0 f_1'(x) \varphi(x) dx - \\
&\quad - [f_2 \varphi]_0^{+\infty} + \int_0^{+\infty} f_2'(x) \varphi(x) dx \\
&= \int_{-\infty}^{+\infty} f'(x) \varphi(x) dx + (f_2(0) - f_1(0)) \cdot \varphi(0) \\
&= T_{f'}(\varphi) + h \delta(\varphi). \quad \square
\end{aligned}$$

Beispiele: 1. Sei

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto \begin{cases} 0, & x < 0 \\ \cos x, & x \geq 0 \end{cases}$$

$\begin{matrix} = f_1(x) \\ \text{---} \\ = f_2(x) \end{matrix}$

also

$$f'(x) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ -\sin x, & x \geq 0 \end{cases} \quad \text{stetig in } 0$$

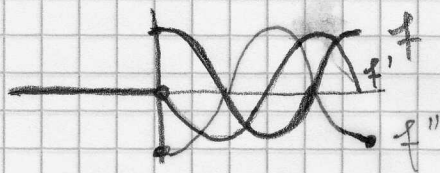
$$f''(x) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ -\cos x, & x \geq 0 \end{cases} = -f(x)$$

$$T_{f'} = T_{f'} + \delta$$

\uparrow
 Satz 22.3 mit $h=1$

$$T_{f''} = T_{f''} = T_{-f} = -T_f$$

\uparrow
 Satz 22.3 mit $h=0$



2. Sei $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto \begin{cases} 0, & x < 0 \\ \sin x, & x \geq 0 \end{cases}$

also

V. 60

$$g'(x) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ \cos x, & x \geq 0 \end{cases} = f(x) \quad \text{Beisp. 1.}$$

$$g''(x) = \begin{cases} 0, & x < 0 \\ -\sin x, & x \geq 0 \end{cases}$$

(1) $T_g' = T_{g'}$
Satz 22.3 mit $h=0$

$$T_{g'} = T_f = T_{f'} + \delta$$

Beisp. 1.

(2) $= T_{g''} + \delta = T_{-g} + \delta$

$$T_g'' \stackrel{(1)}{=} T_{g'} \stackrel{(2)}{=} T_{-g} + \delta,$$

$$= -T_g + \delta,$$

$$T_g'' + T_g = \delta$$

T_g löst also die Differentialgleichung
 $\boxed{y'' + y = \delta}$
für Distributionen $y \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$.

Wir kommen zum Rechnen
mit Distributionen. Für $T_1, T_2 \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$
ist $T_1 + T_2$, definiert durch
 $(T_1 + T_2)(\varphi) = T_1(\varphi) + T_2(\varphi), \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$,
wieder eine Distribution. Für $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$,
 $a \in \mathbb{R}$, definieren wir wie schon
bekannt aT durch

V. 61

$$aT(\varphi) = T(a\varphi), \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n).$$

Dann ist $aT \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$. - Darüber hinaus gilt für Grenzwerte

Satz 22.4: Sei (T_k) eine Folge aus $\mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$. Sei $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$, $T_k \rightarrow T$, $k \rightarrow \infty$. Dann gilt

$$D^\alpha T_k \rightarrow D^\alpha T \text{ für jeden Multiindex } \alpha \in \mathbb{N}_0^n, k \rightarrow \infty.$$

Konvergiert insbesondere die Folge der Partialsummen

$$\sum_{k=1}^{\infty} T_k \text{ gegen } T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n),$$

so ist

$$D^\alpha \left(\sum_{k=1}^{\infty} T_k \right) = \sum_{k=1}^{\infty} D^\alpha T_k.$$

Beweis: Sei $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{N}_0^n$. Also $T = \lim_{k \rightarrow \infty} T_k$ folgt (Definition 22.5)

$$\begin{aligned} D^\alpha T_k(\varphi) &= (-1)^{\alpha_1 + \dots + \alpha_n} T_k(D^\alpha \varphi) \\ &\xrightarrow{k \rightarrow \infty} (-1)^{\alpha_1 + \dots + \alpha_n} T(D^\alpha \varphi) \\ &= D^\alpha T(\varphi). \quad \square \end{aligned}$$

V. 62

Satz 22.5: Sei (f_k) eine Folge von Funktionen $f_k: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ mit folgenden Eigenschaften f.ä. def. messbar

1. Jedes f_k ist lokal integrierbar,

2. Es gibt ein lokal integrierbares $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ mit f.ä. def.

$$\int_K |f_k - f| dx \rightarrow 0, \quad k \rightarrow \infty,$$

für jedes Kompaktum $K \subset \mathbb{R}^n$, d.h. $\|f_k - f\|_{L^1(K)} \rightarrow 0$ für jedes Kompaktum K .

Dann gilt: $T_{f_k} \rightarrow T_f, \quad k \rightarrow \infty$.

Beweis: Wir haben

$$|T_{f_k}(\varphi) - T_f(\varphi)| = \left| \int_{\mathbb{R}^n} (f_k - f) \varphi dx \right|$$

$$\leq \int_K |f_k - f| dx \cdot \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |\varphi(x)|,$$

$$K \supset \text{Tr } \varphi$$

$$\rightarrow 0, \quad k \rightarrow \infty. \quad \square$$

Wenn etwa die f_k gleichmäßig in jedem Kompaktum des \mathbb{R}^n gegen f konvergieren, so sind die Voraussetzungen des Satzes 22.5 erfüllt.

Definition 22.7: Sei $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ unendlich oft stetig differenzierbar (man schreibt $f \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$). Sei $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$. Dann setzt man

$$(f \cdot T)(\varphi) := T(f\varphi)$$

Durch diese Definition ist ein Element $f \cdot T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ gegeben.

Hinweis: $\text{Tr}(f \cdot \varphi) \subset \text{Tr} \varphi$, $f \cdot \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$.

Wenn $T_1, T_2 \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ sind, so ist $T_1 \cdot T_2$ im allgemeinen nicht definiert. Daher kann man mit Distributionen i. a. keine nichtlinearen Probleme behandeln.

Satz 22.6: Sei $f \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$, $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$. Dann ist (Leibniz-Regel)

$$\frac{\partial}{\partial x_\nu} (f \cdot T) = \frac{\partial}{\partial x_\nu} f \cdot T + f \cdot \frac{\partial}{\partial x_\nu} T, \quad 1 \leq \nu \leq n.$$

Beweis: Es ist

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x_\nu} (f \cdot T)(\varphi) &= - (f \cdot T) \left(\frac{\partial}{\partial x_\nu} \varphi \right) = \\ &= - T \left(f \frac{\partial}{\partial x_\nu} \varphi \right) = - T \left(\frac{\partial}{\partial x_\nu} (f \varphi) - \frac{\partial}{\partial x_\nu} f \cdot \varphi \right) \\ &= - T \left(\frac{\partial}{\partial x_\nu} (f \varphi) \right) + T \left(\frac{\partial}{\partial x_\nu} f \cdot \varphi \right) \\ &= \frac{\partial}{\partial x_\nu} T (f \varphi) + \frac{\partial}{\partial x_\nu} f \cdot T(\varphi) \end{aligned}$$

$$= f \cdot \frac{\partial}{\partial x_n} T(\varphi) + \frac{\partial}{\partial x_n} f \cdot T(\varphi). \quad \square$$

Wir kommen nun zur angekündigten Approximation der δ -Distribution durch von glatten Funktionen erzeugte Distributionen. Wir behandeln dieses Problem in einer Variablen. Es gilt

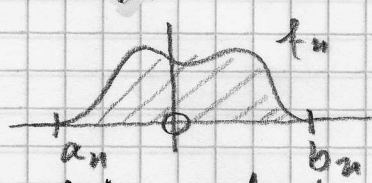
Satz 22.7: Sei $a_n < 0 < b_n$, $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} b_n = 0$. Sei $f_n: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ unendlich

malch oft differenzierbar, $\text{Tr} f_n \subset [a_n, b_n]$, $f_n \geq 0$ und

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f_n(x) dx = 1, \quad n \in \mathbb{N}.$$

Dann gilt

$$T_{f_n} = T_{f_n} \rightarrow \delta, \quad n \rightarrow \infty.$$



$$\int_{a_n}^{b_n} f_n(x) dx = 1$$

Beweis: Wir haben

$$\begin{aligned} T_{f_n}(\varphi) &= \int_{a_n}^{b_n} f_n \cdot \varphi dx \\ &= \int_{a_n}^{b_n} f_n \cdot (\varphi - \varphi(0)) dx \\ &\quad + \varphi(0) \cdot \underbrace{\int_{a_n}^{b_n} f_n dx}_{= 1} \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{b_n - a_n} \int_{a_n}^{b_n} f_n \cdot (\varphi - \varphi(0)) dx + \varphi(0).$$

$$\left| \int_{a_n}^{b_n} f_n \cdot (\varphi - \varphi(0)) dx \right| \leq \underbrace{\int_{a_n}^{b_n} f_n(x) dx}_{=1} \cdot$$

$$\sup_{a_n \leq x \leq b_n} |\varphi(x) - \varphi(0)|$$

$$\xrightarrow{\text{MWS}} 0, n \rightarrow \infty$$

$$\rightarrow 0, n \rightarrow \infty. \quad \square$$

Beispiel: Sei φ_ε wie im Beispiel nach Definition 22.1, also

$$\varphi_\varepsilon(x) = \begin{cases} e^{1/(x^2 - \varepsilon^2)}, & |x| < \varepsilon \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

$$\text{Sei } c_n = \frac{1}{\int_{-1/n}^{1/n} e^{1/(x^2 - (1/n)^2)} dx}$$

$$f_n(x) = c_n \cdot \varphi_{1/n}(x).$$